



TECKY

TECKY CRAWLER

Introduction dans diamètre 100 MM

Introduce by hole diameter 100 mm

** Télé opération // Remoted operating*

** Maintenance // Maintenance*

** Inspection // TV inspection*

** Guidage // Guiding*



**Utilisation en air et en eau
Multiplexage sur câble coaxial**

//

**Air and water operating.
Multiplex device.**



TECKY

TECKY CRAWLER

Introduction dans diamètre 100 MM

Introduce by hole diameter 100 mm

DESIGNATION	TECKY
Puissance moteur // Carrier power	70 w
Alimentation Porteur // Carrier voltage	24 V DC
Roues // Wheels	4 roues motrices // 4 Wheel drive
Vitesse// Speed	Proportionnelle (0 à 5 m / mn)// Proportional from 0 to 5 m/mn
	CAMERA
Capteur // Sensor	CCD couleur // CCD colour 1/4 " 752 (H) x 582 (V)
Résolution //Resolution	460 Lignes TV
Rapport Signal // Bruit// Ratio S/B	> 50 dB
Sensibilité // Sensitivity	2.5 Lux
Optique// Lens	Focale 3.6 mm Angle de vision (H)51°// Focal 3.6 mm view angle (H)51°
Focus // Focus	Télécommandé à partir de VISUCASE (de MACRO à l'infini) Remoted from VISUCASE (macro to infinity)
Eclairage //Lighting	LEDS blanches // White leds
	DEBATTEMENT// AXIS
Site// Tilt	+/-90° avec incrustation des butées +90° & -90°// +/-90° with OSD with switch +90° & -90°
Azimut // Pan	360 ° avec recopie// with OSD
Inclinomètre//Inclinometer	2 Axes // 2 axis
	ELECTRONIQUE
Type// Type	Multiplée sur câble coaxial// Multiplexed through coaxial cable
	CONNECTORS
Situés en partie robot //Back side robot	1 x Embase JUPITER coaxiale pour la liaison avec VISUCASE // Link with CU
Matière // Material	Inox 304 L// Stainless steel 304L
Poids // Weight	7.2kg
Dimensions	L : 408 mm Ø:87 mm